voir Situations professionnelles et compétences
Choisir Modifier cette page </WRAP>

Période de formation en entreprise 2ème année

Date de stage : 27 Janvier au 28 Février

Entreprise : EDF CNPE de flamanville Service : Pôle Système d'information

Contexte du projet

Afin d'optimiser les traitements de masse sous l'outil du Système de Gestion de Maintenance, par des actions menés manuellement par les utilisateurs et chronophage. Le Service Support Logistique de Site, section Système d'Information développe sous EXTRA-BASIC, des robots pour faciliter les taches répétitives et chronophages des utilisateurs, préparateurs métiers, liés à la maintenance du matériel du site. Ces robots sont utilisés dans plusieurs univers de la base de maintenance SYGMA :

- PRVPLURI, (Programmes Préventifs Elémentaires + apparitions d'événement),
- PRV, (Programmes Préventifs Elémentaires),
- PBMP, (Programme de Base de Maintenance Préventive)
- DIOI, (Demandes d'Intervention – Ordre d'Intervention)
- BDMAT, (Base Data Matériel)...

Cela facilite l'action manuelle des intervenants ayant à leur charge la saisie des données dans l'application SYGMA. Cela nécessite une rigueur dans l'étude du projet, du développement du robot et la fonctionnalité de celui-ci sur la base Formation et ensuite une transcription de celui-ci sur la base Exploitation. Ce robot une fois lancé sur cette base d'exploitation avec succès nous retourne un message « c'est terminé », après cela nous lançons une double vérification du passage de cette outil.

Les outils de control sont :

- Une requête sous ITN (requêteur SQL)
- Un autre robot de contrôle des champs renseignés dans SYGMA.

Dans un second temps il a fallu que j'appréhende le fonctionnement de ces robots, en les testant sur la version Formation du logicielles SYGMA. Les robots sont programmés dans le langage EXTRA! Basic, ce langage permet d'écrire des macro-commandes pour SYGMA.

Ma tache consiste donc à concevoir ou reprendre des robots déjà existant afin de répondre au attente des services "métier". Les robots sont conçus/modifiés à partir d'un cahier des charges fournit par les services demandeurs.

Projet

Pour résumer mes objectifs sont:

1. Créer ou modifier un robot pour répondre au besoin exprimé
2. Ré-ecrire les entêtes de description des robots, qui ne correspondent pas toujours au robot
3. Vérifier,dans un premier temps le bon fonctionnement des robots
4. Ecrire les procédure d'erreurs
5. Vérifier le bon fonctionnement des modifications effectuées.

6. Présentation du travail effectué au tuteur.

From:
http://slamwiki2.kobject.net/ - **SlamWiki 2.1**

Permanent link:
http://slamwiki2.kobject.net/etudiants/2014/donge/stage2

Last update: **2019/08/31 14:21**